

GE420 Geometria Differenziale I

A.A. 2010/2011

Prof. Massimiliano Pontecorvo

Curve e Superfici nello spazio Euclideo

1. Curve in R^3 . Curve parametrizzate. Velocità e retta tangente. Curve regolari, esempi, ascissa curvilinea. Prodotto scalare e prodotto vettoriale nello spazio Euclideo. Teoria locale delle curve parametrizzate dall'ascissa curvilinea. Accelerazione, versore normale e binormale, piano osculatore. Curvatura e torsione, formule di Frenet. Movimenti rigidi dello spazio e teorema fondamentale delle curve. Caso particolare: curve piane, curvatura con segno. Curve parametrizzate e 1-sottovarietà.

2. Superfici regolari in R^3 . Definizione, coordinate locali: esempi. Immagine inversa di un valore regolare. Funzioni, applicazioni lisce e diffeomorfismi su una superficie. Piano tangente e derivata di un'applicazione. Esempio: la funzione 'altezza da un piano'. Versore normale, applicazione di Gauss, e orientazione. Superfici orientabili, il nastro di Möbius non è orientabile.

3. L'Applicazione di Gauss di una superficie in R^3 . La prima forma fondamentale di una superficie nello spazio Euclideo: espressione in coordinate locali, esempi. Operatore autoaggiunto e forma bilineare simmetrica associata, teorema spettrale: l'operatore Forma e la seconda forma fondamentale di una superficie in R^3 , curvatures principali. Curvatura Media e di Gauss, punti ellittici, iperbolici, parabolici e planari. Esempi. Studio della funzione 'seconda forma fondamentale ristretta al cerchio tangente unitario': curvatura normale. Teorema di Meusnier. Direzioni di curvatura e direzioni asintotiche. Una superficie con tutti punti ombelicali è contenuta in un piano o in una sfera.

4. Significato geometrico della curvatura di Gauss. Segno della curvatura di Gauss e posizione del piano tangente. Studio della funzione 'distanza di una superficie da un piano': punti critici e interpretazione geometrica della segnatura dell'Hessiana nei punti critici. Studio della funzione 'distanza da un punto' e curvatura di Gauss in un punto di massimo. Applicazioni alle superfici compatte.

5. Isometrie di superfici. Movimenti rigidi di R^3 e isometrie di superfici. Isometrie locali, esempi. Isometrie conformi e coordinate isoterme. Calcolo dell'operatore Forma in coordinate isoterme. Equazione di Gauss e dimostrazione del Theorema Egregium. Esempi, controesempi e applicazioni.

6. Libro di testo. Il programma svolto corrisponde alle seguenti sezioni del libro di testo: Capitolo 1, Sez. 1-5; Capitolo 2, Sez. 1-6; Capitolo 3, Sez 1-3; Capitolo 4, Sez. 1-3.

7. Esercizi. Parte integrante del corso e strumento centrale per la preparazione all'esame scritto sono gli esercizi assegnati sul libro di testo e/o distribuiti in classe e quelli disponibili sul sito della didattica interattiva del corso.

8. Laboratorio: 12 ore di laboratorio con il Prof. Falcolini per la visualizzazione e il calcolo su curve e superfici.

TESTI CONSIGLIATI

[1] M. DO CARMO , *Differential Geometry of Curves and Surfaces*. Prentice Hall, (1976).

BIBLIOGRAFIA SUPPLEMENTARE

[2] S. MONTIEL, A. ROS , *Curvas y Superficies*. Proyecto Sur, (1998).

[3] E. SERNESI , *Geometria 2* . Boringhieri, (1994).

[4] A. GRAY, *Modern Differential Geometry of Curves and Surfaces with Mathematica* . CRC Press, (1998).

MODALITÀ D'ESAME

- valutazione in itinere (“esoneri”)		<input checked="" type="checkbox"/> SI	<input type="checkbox"/> NO
- esame finale	scritto	<input checked="" type="checkbox"/> SI	<input type="checkbox"/> NO
	orale	<input checked="" type="checkbox"/> SI	<input type="checkbox"/> NO
- altre prove di valutazione del profitto		<input type="checkbox"/> SI	<input checked="" type="checkbox"/> NO