

Matematica - Roma Tre
GE420 - Geometria Differenziale 1 - Prof. M. Pontecorvo

6 OTTOBRE 2010 - ESERCIZI SULLE CURVE - ALVIN

1. *La derivata di un vettore di modulo costante è sempre perpendicolare al vettore stesso.* Sia $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}^3$ una curva liscia. Mostrare che $|\alpha(t)|$ è una costante non nulla (i.e. la traccia di α è contenuta in una sfera centrata nell'origine) se e solo se $\alpha(t)$ è ortogonale ad $\dot{\alpha}(t) \forall t \in I$.
2. Sia $v = (a, b, c)$ un vettore fissato (cioè costante) e sia $I \rightarrow \mathbb{R}^3$ una curva liscia, dove $I = [0, 1]$. Usare il Primo Teorema Fondamentale del Calcolo Integrale per dimostrare che

$$\int_0^1 v \cdot \dot{\alpha}(t) dt = v \cdot (\alpha(1) - \alpha(0))$$

3. *Una curva liscia non-regolare.* Mostrare che l'insieme $V = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y = |x|\}$
 - (a) è la traccia di una curva regolare a tratti, ma non liscia.
 - (b) è la traccia di una curva liscia. (Ispirarsi al # 10 p.24)
 - (c) non può essere la traccia di una curva regolare.
4. (Do Carmo, p.10 es.8) *La lunghezza di una curva è il limite delle lunghezze delle poligoni inscritte.*
5. (Do Carmo, p.7 es.3) *Cissoide di Diocle.*
6. (Do Carmo, p.7 es.4) Sia $\alpha : (0, \pi) \rightarrow \mathbb{R}^2$ data da

$$\alpha(t) = \left(\sin t, \cos t + \log \tan \frac{t}{2} \right)$$

dove t è l'angolo che l'asse y forma con il vettore $\dot{\alpha}(t)$. La traccia di α è detta *Trattrice*. Mostrare che:

- (a) α è una curva differenziabile, regolare ovunque tranne che in $t = \pi/2$
 - (b) La lunghezza del segmento sulla tangente alla trattrice tra il punto di tangenza e l'asse y è identicamente uguale a 1.
7. *Una curva infinita di lunghezza finita.* (Do Carmo, p.8 es.6) Sia $\alpha(t) = (ae^{bt} \cos t, ae^{bt} \sin t)$, $t \in \mathbb{R}$, con $a > 0$, $b < 0$ costanti, una curva parametrizzata. Mostrare che:
 - (a) Al tendere di $t \rightarrow \infty$, la curva $\alpha(t)$ si avvicina all'origine seguendo una spirale (per questo la traccia di α è detta *spirale logaritmica*).
 - (b) Al tendere di $t \rightarrow \infty$ si ha $\dot{\alpha}(t) \rightarrow (0, 0)$, e inoltre α ha lunghezza finita in $[t_0, \infty)$, i.e.

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \int_{t_0}^t |\dot{\alpha}(t)| dt < \infty$$

8. Sia k il vettore $(0, 0, 1) \in \mathbb{R}^3$ e sia $\alpha(t) : I \rightarrow \mathbb{R}^3$ una curva liscia. Dimostrare che $\alpha(t)$ è contenuta in un piano affine orizzontale π (cioè $z = z_0$) se e solo se il prodotto scalare $\alpha \cdot k$ è costante (cioè non dipende da t).

Girare, prego \rightarrow

9. Nello spazio Euclideo \mathbb{R}^3 con base ortonormale $\{i, j, k\}$ il prodotto vettoriale $\wedge : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ è definito estendendo per bilinearità le seguenti relazioni “quaternioniche”:

$$i \wedge i = j \wedge j = k \wedge k = 0$$

$$i \wedge j = -j \wedge i = k, \quad j \wedge k = -k \wedge j = i, \quad k \wedge i = -i \wedge k = j$$

Il *prodotto misto* $(u \wedge v) \cdot w$ di tre vettori $u, v, w \in \mathbb{R}^3$ è il numero reale che si ottiene facendo il prodotto scalare del terzo con il prodotto vettoriale del primo con il secondo (nell’ordine). Mostrare che

- $(u \wedge v) \cdot w$ è uguale al determinante della matrice 3×3 delle coordinate dei tre vettori u, v, w .
- $(u \wedge v) \cdot w$ è uguale al volume con segno del parallelepipedo generato dai tre vettori u, v, w . Fornire un’interpretazione geometrica di questo segno.

10. Dimostrare che il prodotto vettoriale in \mathbb{R}^3 non è associativo.

11. *Regola di Leibniz.* Siano

$$u(t) = (u_1(t), u_2(t), u_3(t)), \quad e \quad w(t) = (w_1(t), w_2(t), w_3(t)),$$

due campi vettoriali lisci $u, w : I \rightarrow \mathbb{R}^3$. Dimostrare che il prodotto scalare $u \cdot w : I \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione liscia e che il prodotto vettoriale $u \wedge w : I \rightarrow \mathbb{R}^3$ è un campo vettoriale liscio. Mostrare inoltre che vale la regola di Leibniz:

$$\frac{d}{dt}(u(t) \cdot w(t)) = \dot{u}(t) \cdot w(t) + u(t) \cdot \dot{w}(t),$$

$$\frac{d}{dt}(u(t) \wedge w(t)) = \dot{u}(t) \wedge w(t) + u(t) \wedge \dot{w}(t).$$

12. Dire quali tra le seguenti basi sono positivamente orientate.

- La base $\{(1, 3), (4, 2)\}$ in \mathbb{R}^2 .
- La base $\{(1, 3, 5), (2, 3, 7), (4, 8, 3)\}$ in \mathbb{R}^3 .

13. (Do Carmo, p. 25 es. 12) *Formule molto utili per calcolare curvatura e torsione senza ascissa curvilinea.*

14. (Do Carmo, p. 24 es. 10) *Esempio di curva regolare, NON-biregolare con torsione nulla ma che non è piana.*

15. *Sul teorema fondamentale della geometria locale delle curve.*

- Dimostrare che la circonferenza $\alpha(t) \in \mathbb{R}^2$ di centro l’origine e raggio R ha curvatura costante $k = \pm \frac{1}{R}$ dove il segno dipende dal verso di percorrenza.
- Sia $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ una curva piana regolare parametrizzata, con curvatura $k(t) = k_0 \in \mathbb{R}$ costante assegnata. Cosa si può dire su $\alpha(t)$?

16. Determinare l’ascissa curvilinea delle seguenti curve:

- L’Elica cilindrica di raggio a e passo b .
- La Cardioide i.e. la curva parametrizzata $\mathcal{C} = \{(\cos t(1 - \cos t), \sin t(1 - \cos t)) \in \mathbb{R}^2 : t \in (0, 2\pi)\}$
- La Cicloide, i.e. la curva parametrizzata $\mathcal{C}_1 = \{(t - \sin t, 1 - \cos t) \in \mathbb{R}^2 : t \in (0, 2\pi)\}$
- L’Astroide $\mathcal{C}_2 = \{(\cos^2 t, \sin^2 t, \cos \frac{t}{2}) \in \mathbb{R}^3 : t \in (0, 2\pi)\}$

17. (Do Carmo, p.23 es.6) *I Movimenti Rigidi dello spazio Euclideo preservano la curvatura e la torsione delle curve.*